

## SSLP01 – Plaque en flexion et cisaillement dans son plan

---

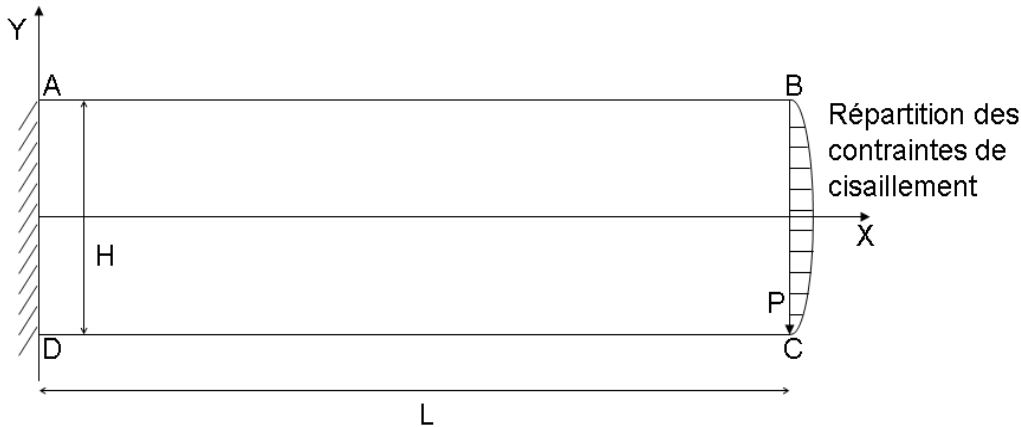
### Résumé :

Dans ce cas-test on modélise le comportement d'une plaque en flexion et cisaillement dans son plan.

Une seule modélisation est effectuée : C\_PLAN

## 1 Problème de référence

### 1.1 Géométrie



Coordonnées des points ( m ) :

$$A : (0. , 6. \cdot 10^{-3})$$

$$B : (48. \cdot 10^{-3}, 6. \cdot 10^{-3})$$

$$C : (48. \cdot 10^{-3}, -6. \cdot 10^{-3})$$

$$D : (0. , -6. \cdot 10^{-3})$$

Géométrie de la plaque ( m ) :

Epaisseur :  $h=0,001$

Largeur :  $L=0.048$

Hauteur :  $H=0.012$

Groupe de mailles : *BORD\_CH* surface de droite ( *BC* )

Groupe de mailles : *ENCAST* surface de gauche ( *AD* )

Groupe de mailles : *SURF* surface interne

### 1.2 Propriétés du matériau

- $E=3. \cdot 10^{10} Pa$
- $\nu=0.25$

### 1.3 Conditions aux limites et chargements

- Déplacement imposé :
  - *ENCAST* :  $DX = DY = 0.$
- Chargement :
  - Répartition parabolique sur la hauteur, constante sur l'épaisseur.

$Y (m)$	-0,006	-0,003	0	0,003	0,006
Contrainte de cisaillement 2D ( <i>Pa.m</i> )	0	3.75E6	5.00E6	3.75E6	0

L'intégration de cette contrainte sur la hauteur  $H$  conduit à une contrainte résultante de  $80.10^3 Pa.m$  que l'on note  $P$  dans ce qui suit.

## 2 Solution de référence

### 2.1 Méthode de calcul

Le résultat de référence a été obtenu par calcul analytique avec la méthode des fonctions d'Airy.

- Contraintes planes :

$$\begin{aligned}\sigma_{xx} &= (12.P.y.(x-L))/2.H^3 \\ \sigma_{yy} &= 0 \\ \sigma_{xy} &= 6.P.((H^2/4)-y^2)/2.H^3\end{aligned}$$

- Déplacements :

$$\begin{aligned}u &= \frac{12P}{EhH^3} \left[ y \left( \frac{x^2}{2} - Lx \right) - \left( 1 + \frac{\nu}{2} \right) \frac{y^3}{3} \right] + Ay + B \\ v &= \frac{-12P\nu}{EhH^3} \frac{y^2}{2} (x-L) + \frac{12P}{EhH^3} \left[ -\frac{x^3}{3} + \frac{Lx^2}{2} + (1+\nu) \frac{H^2 x}{4} \right] - Ax + C\end{aligned}$$

- Les constantes  $A, B, C$  dépendent des conditions aux limites sur les déplacements :

$$\begin{aligned}u(0,0) = v(0,0) = \frac{\partial v}{\partial x}(0,0) &= 0 \\ u(0, -\frac{H}{2}) = v(0, -\frac{H}{2}) = u(0, \frac{H}{2}) = v(0, \frac{H}{2}) &= 0\end{aligned}$$

### 2.2 Résultats de référence

Déplacement selon  $y$  au point  $x=L; y=0$  :  $v = 0.3413 \cdot 10^{-3} \text{ m}$

Contrainte selon  $x$  au point :  $x=0; y=-H/2$   $\sigma_{xx} = 80 \cdot 10^6 \text{ Pa}$

### 2.3 Incertitudes

Solution analytique

## 3 Modélisation A

---

### 3.1 Caractéristiques de la modélisation

Modélisation C\_PLAN :

Nombre de nœuds 177  
Nombre de mailles 80 Soit :  
SEG3 32  
QUAD8 48

### 3.2 Résultats

Points	Grandeur	Référence	Tolérance (relative)
$x=L; y=0$	$DY$	$3.41 \cdot 10^{-3} m$	0.023
$x=0; y=-H/2$	$SIXX$	$80 \cdot 10^6 Pa$	0.015

## 4 Synthèse des résultats

---

Les résultats obtenues en déplacement et en contrainte avec la modélisation `C_PLAN` sont satisfaisants.